R.I.T.A.



Agenda

- ¿Qué es RITA?
- Conceptos Básicos
- ¿Qué debo tener en cuenta para escribir una estrategia de combate?
- Desafío
 - Individual
 - Grupal

¿Qué es RITA?

- RITA es un programa que te permitirá crear un robot para ser puesto en combate frente a los robots de tus compañeros
- El robot tiene la forma de un **"TANQUE"** de guerra

El "TANQUE" ganador será el primero que destruya al resto, para esto debe atacar y defenderse

Tu tanque en combate...



Conceptos Básicos

Composición de un TANQUE Acciones y reacciones de un TANQUE El campo de batalla

Composición de un TANQL



- **Body (Cuerpo):** Lleva encima el arma con el radar. Los movimientos que puede hacer el cuerpo son hacia adelante, hacia atrás, hacia la izquierda o derecha.
- Gun (Arma): Montada sobre el cuerpo, es usada para disparar balas. Los movimientos que puede hacer son hacia la izquierda o derecha.
- **Radar:** Montado sobre el arma, es usado para "escanear" otros robots mientras se mueve. El movimiento que puede realizar es hacia la izquierda o derecha. Genera "avisos o señales" cuando un

¿Qué puede hacer un Tanque?

•Se inicializa

- Busca a otros tanques
- Ataca a otros tanques
- Se defiende de otros tanques

¡Esto conformará tu estrategia! ¡De esto depende tu supervivencia!

Un tanque "reacciona"...

Reacción	En RITA
Al chocar contra otro tanque	onHitRobot
Al ser alcanzado por una bala enemiga	onHitByBullet
Al chocar contra un muro	onHitWall
Al escanear (encontrar) un tanque	onScannedRobot

Ante estas circunstancias nosotros indicaremos que acciones realizará nuestro tanque...

Acciones"que puede hacer"un Tanque

Acción	En RITA
Colorearse	setColors(colorCuerpo, colorArma, colorRadar)
Disparar con mayor o menor fuerza	fire(poderDeFuego)
Ir hacia adelante una distancia indicada e ir rotando a derecha los grados	turnAheadRight(distancia,grados)
Gira el arma una determinada cantidad de grados	turnGunTo(grados)

Coordenadas y convenciones de dirección

- El campo de batalla usa el sistema (0, battlefield_height) de coordenadas cartesianas
- Dirección según las agujas del reloj:
 - 0 / 360 grados \rightarrow hacia el "Norte"
 - 90 grados \rightarrow hacia al "Este"
 - 180 grados \rightarrow hacia el "Sur"
 - 270 grados \rightarrow hacia el "Oeste"



Bearing (ángulo relativo al cuerpo del robot)

- Rango de grado, va desde los -180 a 180 grados
- Es relativa a la posición en grados a la orientación de nuestro robot



Ejemplo

Considerando la siguiente imagen ...



- ¿Qué se espera ante la ejecución de **turnGunTo(45)**?
- ¿Qué se espera ante la ejecución de **bearGunTo(45)**?

¿Qué debo tener en cuenta para escribir una estrategia de combate?

Energía Balas y Colisiones Algunas ideas para la estrategia

Energía de un tanque

- Nuestro tanque empieza con una cierta cantidad de energía (100)
- Las acciones que realiza hacen que pierda o gane energía

¡Si el tanque se queda sin energía, queda fuera de combate!

Pérdida de energía

Nuestro tanque **pierde energía** cuando...

ta es la

mayo

penalización

ue ocurre

- Realiza un disparo
- Choca contra un robot
- Choca contra los muros
- Recibe un impacto?



• No hace nada (tiempo de inactividad)

Incremento de energía

Nuestro robot aumenta su energía cuando...

• Acierta con sus balas sobre un tanque enemigo.

¡Los tanques que se dedican sólo a disparar, quedan en estado "agotado", por ende son deshabilitados!

¿Como me va en la batalla?

- 2 barras por robot:
 La primera indica la energía que me queda:
 - >50
 20-50
 <20



• La segunda, en **azul**, indica el puntaje que va ganando en el round

Balas y Colisiones

- Disparar genera **calor** en el arma. Un arma caliente no dispara, hay que esperar que enfríe.
- Si nuestro tanque colisiona (choca) a otro, será detenido momentáneamente. Por el contrario, si se estaba alejando del punto donde ocurrió la colisión, no será detenido.

Algunas ideas para la estrategia

- El movimiento del tanque debería ser un tanto "errático" o cambiar entre distintos tipos:
 - Lineal: hacia adelante/atrás
 - Circular: avanzar y girar algunos grados siempre en la misma direccion (derecha o izquierda)
 - Oscilatorio: avanzar y girar turnando a izquierda y a derecha
- Alejar nuestro tanque de las zonas donde detectamos enemigos
- Mantener girando el radar de modo de escanear la mayor cantidad de tanques. El radar gira cuando el arma gira directa o indirectamente.

Algunas ideas para la estrategia

- Al detectar un tanque girar el arma manteniendo el cuerpo del tanque en posición de escape y no enfrente del enemigo
- Cambiar de dirección cuando ocurre una colisión, ya sea porque ocurrió el evento de "chocar contra algo" o porque se detecta que al velocidad de nuestro robot es 0

¿Qué nos brinda RITA para crear nuestro tanque?

Revisión e interacción con la herramienta



R.I.T.A. - la Aplicación

Barra de menú



¡Las formas de los bloques indican si pueden o no encastrarse!

Barra de menú

- A la izquierda un menú con opciones básicas para creación de robots y guardarlos
 - Permite crear un nuevo robot, guardarlo o abrir uno ya

existente

R.I.T.A Robot Inventor to Teach A	lgorithms	
Robots Edición		
Nuevo		
Abrir	-	
Guardar al Robot MiPrimerRobot		

• A la derecha la opción de Búsqueda



Barra de menú



to Teach Algorithms

- Desde el menú Inicio de Windows, ingrese a la aplicación R.I.T.A.
 - La aplicación le solicitará ingresar un nombre para su robot. **Ingrese un nombre.**
 - Revisando el menú superior
 - Robots
 - Edición
 - Información
 - En el submenú Preferencias, indique el nivel de su adversario como "Medio" y luego haga click en "Guardar".

Bloques disponibles



Información del tanque y de qué puede hacer.

Operaciones básicas como **cálculos o verificación** de que se cumplen o no determinadas condiciones

Un "método" será un **conjunto de acciones** que puedo realizar reiteradamente Las Variables me permitirán por ejemplo **guardar resultados de cálculos**, si es necesario



to Teach ∆lgorithms

Bloques disponibles - Roboco

- Características y acciones propias del robot.
 - A Codificar: representan las reacciones de nuestro robot. Un bloque del grupo "A Codificar" podrá incluir otros bloques de otros grupos.
 - ¿Cuántos bloques de este tipo encuentra en el Área de Trabajo?
 - ¿Qué contiene "**onHitByBullet**"?
 - Movimiento: representa como se desplaza y mueve el robot
 - ¿Qué hace turnBackLeft?
 - ¿Qué hace turnRight?



to Teach ∆lgorithms

Bloques disponibles - Roboco

- Acciones: representa qué es lo que puede hacer este robot
 - ¿Qué hace turnGunLeft?
 - ¿Qué hace fire?
- Información: datos de éste robot, otros robots y el campo de batalla
 - ¿A qué se refiere **energy**?
 - ¿A qué se refiere **hitByBulletAngle**?
 - ¿A qué se refiere **scannedAngle**?
- Colores: permiten indicar los colores de su robot (más o menos colores)

Bloques disponibles: sentencia básicas



Robot Inventor to Teach Algorithms

- Evaluación de condiciones, repetición de acciones, operaciones aritméticas
 - ¿Cómo representaría: "si el arma está lista entonces disparar"?



- Robot Inventor to Teach Algorithms
- **VARIABLE:** Sirve para definir variables para que almacene valores temporalmente.
 - Queremos representar la variable pasos
 - arrastre el bloque "nombreDeVariable"
 - arrastre el bloque que represente el valor "**1**".
 - Encastre ambos bloques.
 - Haciendo **doble click sobre "nombreDeVariable"** podrá modificar el nombre de la variable.



- Robot Inventor to Teach Algorithms
- Queremos incrementar en 10 a la variable pasos
 - Haga click con el botón derecho del mouse sobre la variable "**pasos**" definida antes, y seleccione "Cambiar valor de la variable". Esta acción creará un bloque "**set pasos**".
 - Entre los bloques de la izquierda, busque el bloque que corresponde a la operación matemática de la suma "+" y arrástrelo de modo que se encastre con el bloque **"set pasos"**.
 - En este punto nos falta indicar cuáles son los valores a sumar.
 - **Primer valor de la suma.** Haga click con el botón derecho del mouse nuevamente sobre la variable "pasos" y seleccione: "Tomar el valor de la variable". Esta acción le crea un bloque el cual deberá ser arrastrado como primer valor a sumar.
 - Segundo valor de la suma. Busque entre los bloques disponibles de la izquierda el bloque que corresponda al valor "1", arrástrelo y colóquelo como segundo valor de la suma. Haciendo doble click sobre el mismo puede darle otro valor, como 10.



- Robot Inventor to Teach Algorithms
- MÉTODO: Permite agrupar bloques bajo un nombre común de modo de ejecutar ese grupo de bloques varias veces y desde distintos lugares en el Área de Trabajo.
 - Vamos a definir un método que realice primero un cálculo y luego una acción
 - Arrastre hacia el área de trabajo el bloque "**miMetodo**". Cambie el nombre haciendo doble click sobre el mismo. El método se llamará **"huir**"
 - El cuerpo del método deberá hacer lo siguiente:
 - Defina una variable que contenga el valor resultante de la siguiente cuenta: último ángulo escaneado 45
 - A continuación realizar la siguiente acción: Ir hacia adelante 100 pasos y girar tanto grados como nos dio la cuenta anterior. Con esto, trataremos de ir en dirección perpendicular al



Robot Inventor to Teach Algorithms

- Invocar a este método desde "onScannedRobot". Es decir, cuando se escanee un robot enemigo realizaremos la acción de "huir".
 - Para realizarlo:
 - o Haga click con el botón derecho del mouse y seleccione:
 "Llamar a éste método". Esta acción creará un bloque, arrástrelo hasta la sección "onScannedRobot" y encástrelo al final de las acciones ya existentes.

Complementos

• Minimapa:

Visualizador de todo el código, permite acceso directo a un sector en particular



• Tacho

 Posee además una serie de alertas (para bloques y código)

Complementos



Robot Inventor to Teach Algorithms

- Elimine del Área de Trabajo **SÓLO** la variable "pasos". ¿Qué ocurrió?
- Elimine también los bloques "rotos".

Poner a prueba mi tanque

- La opción "Compilar y Ejecutar" pone a nuestro tanque en combate
- Además, el panel muestra nuestra estrategia escrita en código Java





Poner a prueba mi tanque

- Robot Inventor to Teach Algorithms
- El Área de Trabajo contiene un botón "Ver Código".
 Para ejecutar nuestro robot hacer click en la opción "Compilar y ejecutar".
- Guarde su robot

Desafío Grupal

Crear un robot para que se enfrente a los robots creados por el resto de sus compañeros